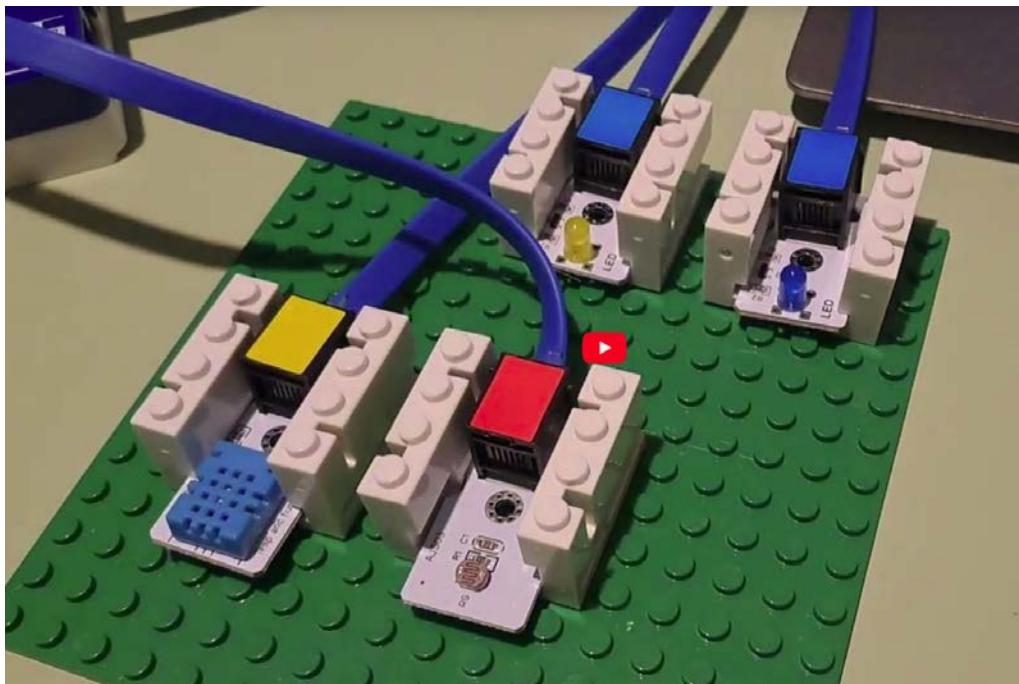


Αισθητήρα θερμοκρασίας – υγρασίας και τον αισθητήρα φωτός

ΤΟ ΣΕΝΑΡΙΟ ΤΟΥ ΕΡΓΟΥ: Στο ρομπότ S1, στον ελεγκτή συνδέουμε τον αισθητήρα θερμοκρασίας - υγρασίας, τον αισθητήρα φωτός και 2 LEDs. Σύμφωνα με το σενάριο του έργου, για πάντα εμφανίζεται η τιμή του φωτός με τη μορφή: "φως [τιμή φωτός]". και η τιμή για την υγρασία με τη μορφή: "υγρασία [τιμή υγρασίας]". Για πάντα εάν η τιμή του αισθητήρα φωτός είναι μικρότερη από 600 και η τιμή του αισθητήρα υγρασίας είναι μικρότερη από 80 τότε ανάβει το μπλε LED για 0.2 δευτερόλεπτα και σβήνει αλλιώς ανάβει το κίτρινο LED για 0.2 δευτερόλεπτα και σβήνει.

TIP 1: Για να εξετάσετε εάν το πρόγραμμά σας "δουλεύει" σωστά μπορείτε όταν το τρέχετε να αλλάζετε είτε την υγρασία που διαβάζει ο αισθητήρας (π.χ. θέτοντας το χέρι σας στον αισθητήρα θερμοκρασίας - υγρασίας) είτε την τιμή του φωτός που διαβάζει ο αισθητήρας φωτός (π.χ. πλησιάζοντας μια πηγή φωτός).

https://youtu.be/pFvZRhWdQ_M?si=vu1BZM5x_cvyeGpo



Uno starts

για πάντα

serial output ένωσε "φως" Επίπεδο φωτός από τη θύρα A0 in string , Wrap

serial output ένωσε "υγρασία" Υγρασία από τον αισθητήρα DHT11 στη θύρα D5 in string , Wrap

περίμενε 0.2 δευτερόλεπτα

εάν Επίπεδο φωτός από τη θύρα A0 < 600 και Υγρασία από τον αισθητήρα DHT11 στη θύρα D5 < 80 τότε

Ενεργοποίησε το LED στη θύρα D6

περίμενε 0.2 δευτερόλεπτα

Απενεργοποίησε το LED στη θύρα D6

αλλιώς

Ενεργοποίησε το LED στη θύρα D7

περίμενε 0.2 δευτερόλεπτα

Απενεργοποίησε το LED στη θύρα D7