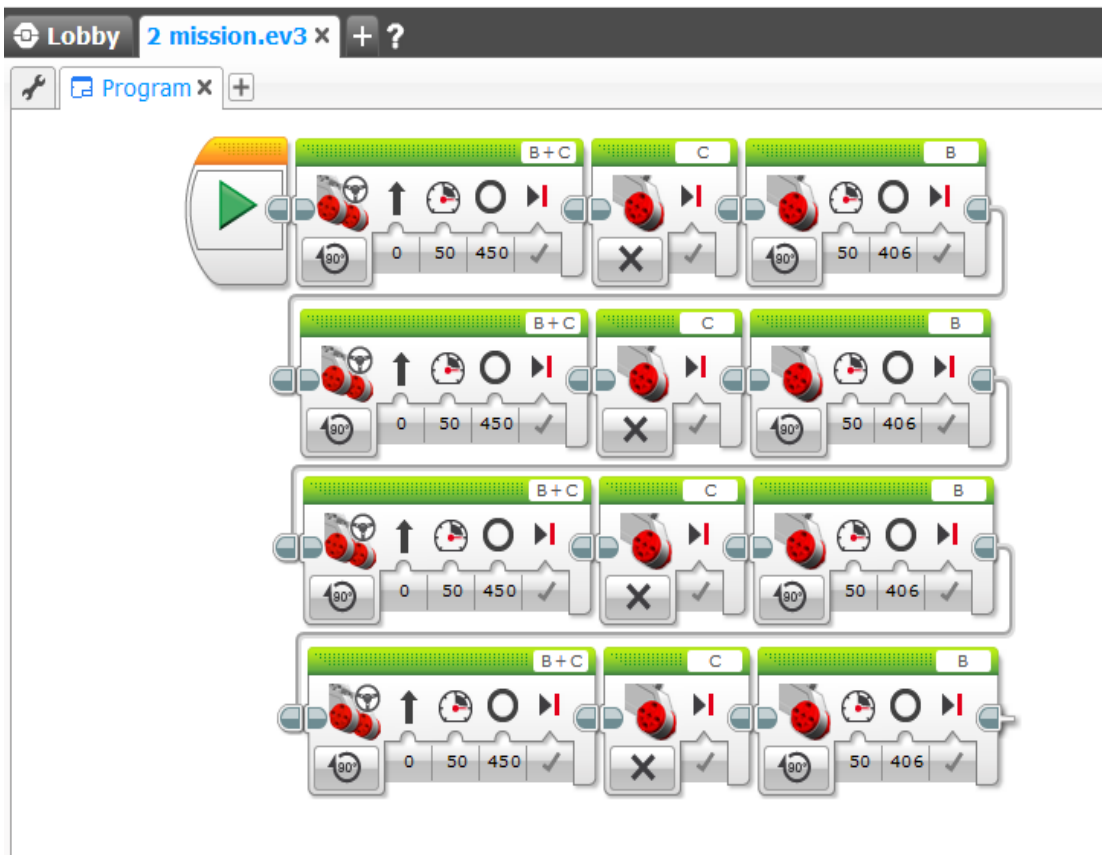


ΤΕΤΡΑΓΩΝΟ



Αποστολή στροφών (Ολίγα μαθηματικούλια...)

- Στο ρομπότ μας η απόσταση μεταξύ των τροχών είναι περίπου 12,6 cm
- Αν διαγράψει μια πλήρη ρινοτ περιστροφή γύρω από τον ένα τροχό, ο άλλος θα διανύσει απόσταση ίση με την περίμετρο του κύκλου (του ρομπότ), άρα

$$2 * \pi * 12,6 \text{ cm} = 79,128 \text{ cm}$$
- Θέλουμε μόνο 90° στροφή και όχι 360° (ο πλήρης κύκλος)

$$\text{άρα } 90/360 = 1/4 * 79,128 \text{ cm} = 19,782 \text{ cm}$$
- Σε 360° ο τροχός διανύει όπως έχουμε υπολογίσει στην προηγούμενη αποστολή 17,584 cm. Άρα για την παραπάνω απόσταση (19,782cm) χρειάζεται $\frac{360^\circ * 19,782}{17,584} = 405^\circ$

Χρήστος Ν. Θεοδώρου M.Ed.

